

# Guillaume Caron



## Informations de contact

Adresse 1 AIST Tsukuba Central 2, 1-1-1 Umezono, Tsukuba, Ibaraki 305-8568, JAPAN  
Adresse 2 Université de Picardie Jules Verne, 33 rue Saint-Leu, 80039 Amiens Cedex 1, FRANCE  
Contact [guillaume.caron@u-picardie.fr](mailto:guillaume.caron@u-picardie.fr) | <http://mis.u-picardie.fr/~g-caron>

## Carrière

Depuis Jan. 2022 Directeur adjoint du **CNRS-AIST Joint Robotics Laboratory**, IRL 3218, Tsukuba, Japon  
Depuis Sep. 2011 Maître de conférences de l'**Université de Picardie Jules Verne**, Amiens  
2015 - 2019 Responsable d'équipe Perception Robotique, laboratoire **Modélisation, Information et Systèmes**  
Oct. 2010 - Aoû. 2011 Ingénieur expert de recherche (postdoc), **Inria** (Lagadic), Rennes

## Principales mobilités

Depuis Sep. 2019 Accueil en délégation CNRS au **CNRS-AIST JRL, IRL 3218**, Japon ([unit.aist.go.jp/jrl-2](http://unit.aist.go.jp/jrl-2))  
Depuis 2014 Courts séjours fréquents au laboratoire **OMI** du **NAIST**, Japon ([omilab.naist.jp](http://omilab.naist.jp))  
Avr.-Mai 2013 Chercheur invité à l'**Université d'Osaka**, Japon ([www.am.sanken.osaka-u.ac.jp](http://www.am.sanken.osaka-u.ac.jp))

## Encadrement de thèses

Depuis 2022 “SLAM à représentation hybride”, Eva Goichon; “Asservissement visuel en espaces d'échelles non-linéaires”, Belinda Naamani; “Event vision for humanoids”, Yufan Kang  
Soutenues (8) 2015 : N. Crombez (MCF de l'UTBM), Z. Habibi (Ingé. Safran); 2019 : N. Mohtaram (Ingé. Wassas); 2020 : E. Rodriguez (Enseignant Univ. Tamaulipeca); 2021 : Y. Ahmine (Postdoc, CNRS-I3S), K. Chappellet (Postdoc, AIST); 2022 : S. Guerbas (ATER), J. Ducrocq (Postdoc JSPS, NAIST)

## Publications : 65 publications à comité de lecture

15 en revues internationales, 2 en revues francophones, 25 dans les actes de congrès internationaux, 14 de congrès nationaux et 6 d'ateliers internationaux | liste complète : [cv.hal.science/guillaume-caron](https://cv.hal.science/guillaume-caron)

## Articles de revue sélectionnés

- “HDROmni : Optical extension of dynamic range for panoramic robot vision”, J. Ducrocq, G. Caron, E. Mouaddib, *IEEE Robotics and Autom. Letters*, Vol. 6, No. 2, pp. 3561 - 3568, 2021
- “PanoraMIS : An Ultra-wide Field of View Image Dataset for Vision-based Robot-Motion Estimation”, H. Benseddik, F. Morbidi, G. Caron, *Sage The Int. J. of Robotics Research*, vol. 39, n. 9, pp. 1037-1051, 2020
- “Visual Servoing with Photometric Gaussian Mixtures as Dense Features”, N. Crombez, E. Mouaddib, G. Caron, F. Chaumette, *IEEE Transactions on Robotics*, vol. 35, no. 1, pp. 49-63, 2019

## Autres publications majeures

- “Direct Alignment Of Narrow Field-Of-View Hyperspectral Data And Full-View RGB Image”, G. Caron, S. J. Kessy, Y. Mukaigawa, T. Funatomi, *IEEE Int. Conf. on Image Processing (ICIP)*, 2022, Bordeaux, France
- “Benchmarking Cameras for OpenVSLAM Indoors”, K. Chappellet, G. Caron, F. Kanehiro, K. Sakurada, A. Kheddar, *IAPR/IEEE Int. Conf. on Pattern Recognition (ICPR)*, 2021, Milan, Italie (distanciel)

## Cursus universitaire

Déc. 2019 Habilitation à Diriger des Recherches de l'**Université de Picardie Jules Verne**, Amiens  
Titre : “Vision robotique directe”  
Novembre 2010 Doctorat de l'**Université de Picardie Jules Verne**, Amiens  
Titre : “Estimation de pose et asservissement de robot par vision omnidirectionnelle”  
Directeur de thèse : El Mustapha Mouaddib | Mention Très Honorable.  
Juillet 2007 Master STIC-Recherche de l'**Université de Reims, Champagne-Ardennes**, Reims  
Stage de Master : “Localisation de robot mobile par la vision en utilisant le plafond”  
Encadrants : El Mustapha Mouaddib et Ouiddad Labbani-Igbida | Mention Très Bien.

## Sociétés savantes

Depuis Déc. 2022 Membre élu au CA de l'**AFRIF** ([www.afrif.asso.fr](http://www.afrif.asso.fr))  
2018-2022 Président du TC19 **IAPR** “Computer vision for cultural heritage applications” ([iapr.org/tc19](http://iapr.org/tc19))